

РОССИЙСКАЯ ФЕДЕРАЦИЯ



ПАТЕНТ

НА ИЗОБРЕТЕНИЕ

№ 2526366

ЭЛЕКТРОМЕХАНИЧЕСКИЙ МИНИ-ПРИВОД
ПОСТУПАЛЬНОГО ДЕЙСТВИЯ

Патентообладатель(ли): *Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего профессионального образования "Московский авиационный институт (национальный исследовательский университет) (МАИ) (RU)*

Автор(ы): см. на обороте

Заявка № 2012137639

Приоритет изобретения 03 сентября 2012 г.

Зарегистрировано в Государственном реестре изобретений Российской Федерации 26 июня 2014 г.

Срок действия патента истекает 03 сентября 2032 г.

Руководитель Федеральной службы
по интеллектуальной собственности

Б.П. Симонов



по

Автор(ы): *Борисов Михаил Васильевич (RU), Крылов Николай
Валерьевич (RU), Степанов Вилен Степанович (RU),
Самсонович Семен Львович (RU), Огольцов Игорь Иванович
(RU), Оболенский Юрий Геннадьевич (RU)*

R U 2 5 2 6 3 6 6 C 2

ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ**(12) ФОРМУЛА ИЗОБРЕТЕНИЯ К ПАТЕНТУ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ**

(21)(22) Заявка: 2012137639/11, 03.09.2012

(24) Дата начала отсчета срока действия патента:
03.09.2012

Приоритет(ы):

(22) Дата подачи заявки: 03.09.2012

(43) Дата публикации заявки: 10.03.2014 Бюл. № 7

(45) Опубликовано: 20.08.2014 Бюл. № 23

(56) Список документов, цитированных в отчете о поиске: RU 2265147 C1, 27.11.2005. EP 2463485 A1, 13.06.2012. CN 202100248 U, 04.01.2012. SU 1352116 A1, 15.11.1987

Адрес для переписки:

125993, Москва, А-80, Волоколамское ш., 4,
МАИ, Патентный отдел

(72) Автор(ы):

Борисов Михаил Васильевич (RU),
Крылов Николай Валерьевич (RU),
Степанов Вилен Степанович (RU),
Самсонович Семен Львович (RU),
Огольцов Игорь Иванович (RU),
Оболенский Юрий Геннадьевич (RU)

(73) Патентообладатель(и):

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего профессионального образования
"Московский авиационный институт (национальный исследовательский университет) (МАИ) (RU)**(54) ЭЛЕКТРОМЕХАНИЧЕСКИЙ МИНИ-ПРИВОД ПОСТУПАТЕЛЬНОГО ДЕЙСТВИЯ****(57) Формула изобретения**

1. Электромеханический силовой мини-привод поступательного действия, состоящий из электродвигателя, корпуса, внутри которого расположены последовательно соединенные промежуточная волновая передача с телами качения и поступательная передача с выходным звеном, входным звеном промежуточной волновой передачи является механический волнообразователь с эксцентриковыми втулками, а выходным звеном - сепаратор с телами качения, выполненный заодно с входным звеном поступательной передачи, шарики которой контактируют с наружной поверхностью выходного звена и внутренней поверхностью корпуса, отличающийся тем, что электродвигатель размещен в корпусе силового мини-привода, ротор электродвигателя, эксцентриковые втулки и вал механического волнообразователя промежуточной волновой передачи выполнены в виде пустотелых валов и связаны между собой через две последовательно соединенные фрикционные электромагнитные муфты сцепления, закрепленные на корпусе, при этом на внутренней поверхности пустотелого вала механического волнообразователя имеется канавка, внутри которой размещены опорные ролики, контактирующие с наружной поверхностью выходного звена поступательной передачи, размещенного внутри этих валов.

2. Электромеханический силовой мини-привод поступательного действия по п.1, отличающийся тем, что выходное звено поступательной передачи выполнено с центральным отверстием, внутри которого размещена потенциометрическая линейка

R
U
2
5
2
6
3
6
6C
2

R U 2 5 2 6 3 6 6 C 2

датчика обратной связи.

3. Электромеханический силовой мини-привод поступательного действия по п.1, отличающийся тем, что внутренняя поверхность корпуса, контактирующая с выходным звеном поступательной передачи, выполнена цилиндрической, а наружная поверхность выходного звена поступательной передачи - винтовой.

4. Электромеханический силовой мини-привод поступательного действия по п.1, отличающийся тем, что входное звено поступательной передачи дополнено винтовой гайкой, а выходное звено выполнено в виде винта.

Н 0 2 9 2 6 3 6 6