

## СВЕДЕНИЯ О НАУЧНОМ РУКОВОДИТЕЛЕ

диссертационной работы Бодункова Николая Евгеньевича

на тему: «Расширение условий функционирования систем визуальной навигации автономных беспилотных летательных аппаратов», представленной на соискание учёной степени кандидата технических наук по специальности 05.13.01- «Системный анализ, управление и обработка информации (Авиационная и ракетно-космическая техника)».

Фамилия, имя, отчество	Год рождения, гражданство	Место работы, должность	Ученая степень, звание	Основные работы по профилю диссертации
1	2	3	4	5
Ким Николай Владимирович	1946 гражданин Российской Федерации	г. Москва, ФГБОУ ВО "Московский авиационный институт (национальный исследовательский институт)", профессор кафедры «Информационно-управляющие комплексы летательных аппаратов».	Кандидат технических наук, Профессор	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Применение систем технического зрения на беспилотных летательных аппаратах в задачах ориентации на местности / Ким Н.В., Крылов И.Г., Кузнецов А.Г. // - М: Журнал «Вестник МАИ». №3. 2010.</li> <li>2. Восстановление 3D поверхности по видовой информации, принимаемой группой БПЛА / Ким Н.В., Крылов И.Г., Лебедев А.В. // Известия КБНЦ РАН. №1. 2011.</li> <li>3. Увеличение информативности телевизионных и тепловизионных изображений / Ким Н.В., Коссов П.В., Михеев С.М. // - М.: Вестник компьютерных технологий, 2011.</li> <li>4. Групповое применение БЛА в задачах наблюдения / Ким Н.В., Крылов И.Г. // Труды МАИ. -М.: МАИ, №62, 2012.</li> <li>5. В.А. Аникин, Н.Е. Бодунков, Н.В. Ким, В.П. Носков, И.В. Рубцов. Облик выносной системы технического зрения на базе БЛА для робототехнических мобильных наземных комплексов. «Известия ЮФУ. Технические науки», Технологический институт Южного федерального университета в г. Таганроге, 2014.</li> <li>6. Ким Н.В., Бодунков Н.Е., Клестов Д.В. Разработка системы формирования</li> </ol>

				<p>адаптивных описаний объектов интереса для СТЗ РТК. "Известия ЮФУ. Технические науки" №1 (162) 2015: 109-120.</p> <p>7. Ким Н.В., Бодунков Н.Е., Прохоров П.Д. Обработка и анализ изображений высокодинамичных объектов в масштабе реального времени. "Вестник Московского Авиационного Института" Том 22, МАИ 2015: 38-45.</p> <p>8. Н.В. Ким, Н.Е. Бодунков. Adaptive surveillance algorithms based on the situation analysis. «Computer Vision in Advanced Control Systems: Innovations in Practice», Volume 2, Springer 2015.</p> <p>9. Kim N.V., Bodunkov N.E., Cherkezov R.I. ENSURING THE ACCURACY OF TRAFFIC MONITORING USING UNMANNED AERIAL VEHICLES VISION SYSTEMS. "Modern Applied Science" Vol 9, No 5 (2015): 323 – 336.</p>
--	--	--	--	----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

Профессор  
 ФГБОУ ВО "Московский авиационный институт  
 (национальный исследовательский институт)",  
 к.т.н., профессор

Председатель  
 диссертационного совета 212.125.12  
 д.т.н., профессор

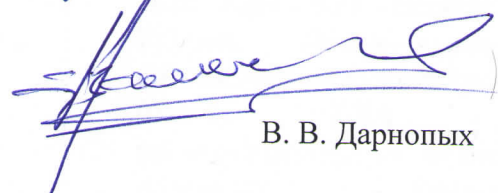
Ученый секретарь  
 диссертационного совета 212.125.12  
 к.т.н., доцент



Н.В.Ким



В. В. Малышев



В. В. Дарнопых