

## СВЕДЕНИЯ ОБ ОФИЦИАЛЬНОМ ОППОНЕНТЕ

диссертационной работы Нгуен Тхань Шона на тему «Аналитическое конструирование систем автоматического управления боковым движением среднемагистрального самолета с учетом упругости крыла», представленную на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 05.13.01 «Системный анализ, управление и обработка информации (авиационная и ракетно-космическая техника)».

Фамилия, имя, отчество	Харьков Виталий Петрович
Ученая степень (с указанием номера диплома)	Доктор технических наук, диплом ДТ № 021344
Шифр и наименование специальности, по которым защищена диссертация	Специальность 05.13.05
Ученое звание	Профессор, диплом ПР № 042035
Академическое звание	
Полное наименование организации в соответствии с Уставом	ООО «Экспериментальная мастерская НаукаСофт»
Ведомственная принадлежность	Министерство промышленности и торговли Российской Федерации
Подразделение	
Занимаемая должность	Советник генерального директора
Адрес организации	129085, г.Москва, ул. Годовикова, 9, стр. 1
Список основных публикаций по теме диссертации в рецензируемых научных изданиях за последние пять лет (не более 15)	
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. 2018 19th International Conference of Young Specialists on Micro/Nanotechnologies and Electron Devices, EDM (IEEE Catalog Number: CFP18500-POD), pp. 789-792, DOI: 10.1109/EDM.2018.8434928.</li> <li>2. Минимизация потерь газа в задаче регулирования давления по заданному закону. //Информационно-измерительные и управляющие системы.2018. №1, т.16, с.52-58. (импакт-фактор 0.29).</li> <li>3. Оптимальное управление динамической системой в задачах параметрической наблюдаемости. XV Всероссийская научно-техническая конференция «Научные чтения по авиации, посвящённые памяти Н.Е.Жуковского». М. 2018. с.218-228.</li> </ol>	

4. Обобщенный метод обратных задач динамики // Инновационные, информационные и коммуникационные технологии: сборник трудов XV Международной научно-практической конференции. / под.ред. С. У. Увайсова – Москва: Ассоциация выпускников и сотрудников ВВИА им. проф. Жуковского, 2018, С. 390-398.
5. Оценка эффективности функционирования системы управления маловысотным полётом в процессе преодоления системы ПВО. XV Всероссийская научно-техническая конференция «Научные чтения по авиации, посвящённые памяти Н.Е.Жуковского». М. 2018. с.208-217.
6. Parametric identification of dynamical systems in problems of optimal control. International Scientific-Practical Conference «INFORMATION INNOVATIVE TECHNOLOGIES», 2018: Materials of the International scientific-practical conference. /Ed. Uvaysov S. U., Ivanov I. A. – М.: Association of graduates and employees of AFEA named after prof. Zhukovsky, 2018, pp. 180–186.

Официальный оппонент,  
д.т.н., профессор



В.П. Харьков

Председатель диссертационного совета  
Д 212.125.12 д.т.н., профессор



В.В. Малышев

Ученый секретарь диссертационного  
совета Д 212.125.12, к.т.н.



А.В. Старков

## СВЕДЕНИЯ ОБ ОФИЦИАЛЬНОМ ОППОНЕНТЕ

диссертационной работы Нгуен Тхань Шона на тему «Аналитическое конструирование систем автоматического управления боковым движением среднемагистрального самолета с учетом упругости крыла», представленную на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 05.13.01 «Системный анализ, управление и обработка информации (авиационная и ракетно-космическая техника)».

Фамилия, имя, отчество	Канушкин Сергей Владимирович
Ученая степень (с указанием номера диплома)	Кандидат технических наук, диплом ТН № 121765
Шифр и наименование специальности, по которым защищена диссертация	20.02.14 - «Вооружение и военная техника»
Ученое звание	Доцент, аттестат ДЦ № 014075
Полное наименование организации в соответствии с Уставом	Филиал федерального государственного казенного военного образовательного учреждения высшего образования «Военная академия Ракетных войск стратегического назначения имени Петра Великого» Министерства обороны Российской Федерации в г. Серпухове
Ведомственная принадлежность	Министерства обороны Российской Федерации
Подразделение	кафедра «Системы управления ракет»
Занимаемая должность	Доцент
Адрес организации	142210, Московская обл., г. Серпухов, ул. Бригадная, д.17

Список основных публикаций по теме диссертации в рецензируемых научных изданиях за последние пять лет (не более 15)

1. Зайцев А.В., Канушкин С.В., Волков А.В., Тое Вэй Тун Разработка алгоритмов оптимизации систем стабилизации методом аналитического конструирования агрегированных регуляторов. // Известия института инженерной физики. 2015. №4, с. 10-12.
2. Зайцев А.В., Канушкин С.В., Волков А.В., Тое Вэй Тун. Алгоритм оптимального управления летательного аппарата с учётом влияния внешних возмущений. // Транспортное дело России, 2015. №5 (120), с. 158-161
3. Зайцев А.В., Канушкин С.В., Волков А.В., Тое Вэй Тун. Применение обобщенного квадратичного показателя качества при решении задачи разработки метода терминального программного управления. Труды ФГУП «НПЦАП». Системы и приборы управления. №4,

- 2014.– М.: ОАО «ИПП «Куна». С.23-28
4. Канушкин С.В., Волков А.В., Тимохов А.Ю. Система боковой стабилизации. Патент на полезную модель № 169906. Дата государственной регистрации 05.04.2017.
  5. Канушкин С.В., Волков А.В., Тимохов А.Ю. Система угловой стабилизации. Патент на полезную модель № 169818. Дата государственной регистрации 03.04.2017.
  6. Зайцев А.В., Канушкин С.В. Реализация бинарного управления в системах с параметрическими обратными связями. Сборник трудов участников VIII ВНПК «Современное непрерывное образование и инновационное развитие» // Под редакцией А.Н. Царькова и И.А. Бугакова. – Серпухов: МОУ «ИИФ», 2018. Т1. – 684 с., с185-187
  7. Канушкин С.В., Зайцев А.В., Шишкин К.В., Барыкин Д.А. Особенности систем управления летательными аппаратами с элементами интеллекта. Сборник трудов 37 ВНТК часть 2, Военная академия РВСН имени Петра Великого (филиал в г. Серпухове Московской области), 2018. С.121-126
  8. Система угловой стабилизации. Канушкин С.В., Зайцев А.В., Волков А.В., Шишкин К.В., Сачук А.П. Патент на полезную модель № 182886 по заявке № 2018117102, приоритет от 07.05.2018
  9. Система боковой стабилизации. Канушкин С.В., Зайцев А.В., Волков А.В., Шишкин К.В., Барыкин Д.А., Сачук А.П. Патент на полезную модель №186218 по заявке № 2018130051, приоритет от 10.08.2018
  10. Система угловой стабилизации. Канушкин С.В., Зайцев А.В., Волков А.В., Шишкин К.В., Барыкин Д.А., Сачук А.П. Патент на полезную модель №186492 по заявке №2018129426/11(047405), приоритет от 10.08.2018.
  11. Зайцев А.В., Канушкин С.В., Кунарев Д.Г. Алгоритм оптимального программного управления БПЛА с учетом действующих возмущений. Сборник материалов круглого стола Международного военно-технического форума Армия-2018 «Концепция развития и применения РТК военного назначения в интересах РВСН». - Известия №282.:Балашиха. ВА РВСН. 2018.- 235с./ с. 193 - 200
  12. Зайцев А.В., Канушкин С.В., Кунарев Д.Г. Синергетическое управление многоуровневыми робототехническими системами специального назначения. Сборник материалов круглого стола Международного военно-технического форума Армия-2018 «Концепция развития и применения РТК военного назначения в интересах РВСН». - Известия №282.:Балашиха. ВА РВСН. 2018.- 235с./ с. 183-193
  13. Зайцев А.В., Канушкин С.В. Многокритериальная стабилизация летательного аппарата на основе принципа бинарности управления. // Информационные системы и процессы : сб. научн. тр. / Под ред. В. М. Тютюнника. - Тамбов [и др.] : МИНЦ «Нобелистика», 2018. - Вып. 18. - с.37-45.

- 2014.– М.: ОАО «ИПП «Куна». С.23-28
4. Канушкин С.В., Волков А.В., Тимохов А.Ю. Система боковой стабилизации. Патент на полезную модель № 169906. Дата государственной регистрации 05.04.2017.
  5. Канушкин С.В., Волков А.В., Тимохов А.Ю. Система угловой стабилизации. Патент на полезную модель № 169818. Дата государственной регистрации 03.04.2017.
  6. Зайцев А.В., Канушкин С.В. Реализация бинарного управления в системах с параметрическими обратными связями. Сборник трудов участников VIII ВНК «Современное непрерывное образование и инновационное развитие» // Под редакцией А.Н. Царькова и И.А. Бугакова. – Серпухов: МОУ «ИИФ», 2018. Т1. – 684 с., с185-187
  7. Канушкин С.В., Зайцев А.В., Шишкин К.В., Барыкин Д.А. Особенности систем управления летательными аппаратами с элементами интеллекта. Сборник трудов 37 ВНТК часть 2, Военная академия РВСН имени Петра Великого (филиал в г. Серпухове Московской области), 2018. С.121-126
  8. Система угловой стабилизации. Канушкин С.В., Зайцев А.В., Волков А.В., Шишкин К.В., Сачук А.П. Патент на полезную модель № 182886 по заявке № 2018117102, приоритет от 07.05.2018
  9. Система боковой стабилизации. Канушкин С.В., Зайцев А.В., Волков А.В., Шишкин К.В., Барыкин Д.А., Сачук А.П. Патент на полезную модель №186218 по заявке № 2018130051, приоритет от 10.08.2018
  10. Система угловой стабилизации. Канушкин С.В., Зайцев А.В., Волков А.В., Шишкин К.В., Барыкин Д.А., Сачук А.П. Патент на полезную модель №186492 по заявке №2018129426/11(047405), приоритет от 10.08.2018.
  11. Зайцев А.В., Канушкин С.В., Кунарев Д.Г. Алгоритм оптимального программного управления БПЛА с учетом действующих возмущений. Сборник материалов круглого стола Международного военно-технического форума Армия-2018 «Концепция развития и применения РТК военного назначения в интересах РВСН». - Известия №282.:Балашиха. ВА РВСН. 2018.- 235с./ с. 193 - 200
  12. Зайцев А.В., Канушкин С.В., Кунарев Д.Г. Синергетическое управление многоуровневыми робототехническими системами специального назначения. Сборник материалов круглого стола Международного военно-технического форума Армия-2018 «Концепция развития и применения РТК военного назначения в интересах РВСН». - Известия №282.:Балашиха. ВА РВСН. 2018.- 235с./ с. 183-193
  13. Зайцев А.В., Канушкин С.В. Многокритериальная стабилизация летательного аппарата на основе принципа бинарности управления. // Информационные системы и процессы : сб. научн. тр. / Под ред. В. М. Тютюнника. - Тамбов [и др.] : МИНЦ «Нобелистика», 2018. - Вып. 18. - с.37-45.



14.Канушкин С.В. Системы стабилизации ракет: практикум / С.В.Канушкин. Серпухов.: ФВА РВСН имени Петра Великого, 2018. – 50 с.

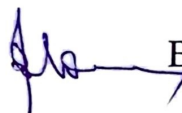
15.Романов О.В., Вятков Н.М., Канушкин С.В., Лаптев В.В. Теория автоматического управления: Учебное пособие. – Серпухов: ФВА РВСН им. Петра Великого, 2018. – с.159

Официальный оппонент,  
к.т.н., доцент



С.В.Канушкин

Председатель диссертационного совета  
Д 212.125.12 д.т.н., профессор



В.В. Малышев

Ученый секретарь диссертационного  
совета Д 212.125.12, к.т.н.



А.В. Старков