

Отзыв

научного руководителя профессора, д.т.н. Лебедева Г.Н. на диссертационную работу аспиранта МАИ Ву Суан Хыонг «Управление и контроль безопасного причаливания речных судов», представленную на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 05.13.01 «Системный анализ, управление и обработка информации (информатика, управление и вычислительная техника)»

В данной работе решение актуальной задачи повышения быстродействия причаливания речных предложено осуществить нетривиальным путем – используя бортовую навигационную систему и систему автоматического управления вместо ручного, сформировать структуры регуляторов управления двигателем гребного винта и рулем судна так, чтобы достигнуть требуемой терминальной точности в заданной точке пристани за минимальное время.

Соискатель успешно справился с поставленной задачей, получил новые научные результаты, опубликованные в 5 статьях, провел моделирование на ЭВМ, подтвердившие эффективность предложенного подхода, получен акт о его внедрении в учебный процесс кафедры 301 МАИ. Он проявил себе знающим специалистом, окончившим МАИ, способен самостоятельно решать поставленные инженерные задачи. В качестве замечания (скорее пожелания, чем недостатка), нужно сказать что в работе не учтены статистические свойства внешних возмущений, как гидродинамических, так и аэродинамических.

В целом, считаю, что диссертационная работа вполне заслуживает положительной оценки, а её автор Ву Суан Хыонг – присуждения ученой степени кандидата технических наук по специальности 05.13.01.

Профессор кафедры 301 МАИ
«Системы автоматического и
интеллектуального управления»,
д.т.н., профессор, заслуженный
деятели науки РФ



Лебедев Г. Н.

Подпись Лебедева Г. Н. заверяю
Ученый секретарь
Ученого совета МАИ



Ульяшина А. Н.