

СВЕДЕНИЯ ОБ ОФИЦИАЛЬНОМ ОППОНЕНТЕ

диссертационной работы Аминовой Фатимы Эльдаровны на тему «Модели и алгоритмы управления ракеты-носителя легкого класса с двигательной установкой на твердом топливе» на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 2.5.16 – «Динамика, баллистика, управление движением летательных аппаратов (технические науки)».

Фамилия, имя, отчество	Канушкин Сергей Владимирович
Ученая степень (с указанием номера диплома)	Кандидат технических наук, диплом ТН № 121765
Шифр и наименование специальности, по которым защищена диссертация	20.02.14 - «Вооружение и военная техника»
Ученое звание	Доцент, аттестат ДЦ № 014075
Полное наименование организации в соответствии с Уставом	Филиал федерального государственного казенного военного образовательного учреждения высшего образования «Военная академия Ракетных войск стратегического назначения имени Петра Великого» Министерства обороны Российской Федерации в г. Серпухове
Ведомственная принадлежность	Министерства обороны Российской Федерации
Подразделение	кафедра «Системы управления ракет»
Занимаемая должность	Доцент
Адрес организации	142210, Московская обл., г. Серпухов, ул. Бригадная, д.17
Список основных публикаций по теме диссертации в рецензируемых научных изданиях за последние пять лет (не более 15)	
<ol style="list-style-type: none"> 1. Канушкин С.В., Волков А.В., Тимохов А.Ю. Система боковой стабилизации. Патент на полезную модель № 169906. Дата государственной регистрации 05.04.2017. 2. Канушкин С.В., Волков А.В., Тимохов А.Ю. Система угловой стабилизации. Патент на полезную модель № 169818. Дата государственной регистрации 03.04.2017. 3. Зайцев А.В., Канушкин С.В. Реализация бинарного управления в системах с параметрическими обратными связями. Сборник трудов 	

- участников VIII ВНК «Современное непрерывное образование и инновационное развитие» // Под редакцией А.Н. Царькова и И.А. Бугакова. – Серпухов: МОУ «ИИФ», 2018. Т1. – 684 с., с185-187
4. Система угловой стабилизации. Канушкин С.В., Зайцев А.В., Волков А.В., Шишкин К.В., Сачук А.П. Патент на полезную модель № 182886 по заявке № 2018117102, приоритет от 07.05.2018
 5. Система боковой стабилизации. Канушкин С.В., Зайцев А.В., Волков А.В., Шишкин К.В., Барыкин Д.А. Патент на полезную модель №186218 по заявке № 2018130051, приоритет от 10.08.2018
 6. Система угловой стабилизации. Канушкин С.В., Зайцев А.В., Волков А.В., Шишкин К.В., Барыкин Д.А., Сачук А.П. Патент на полезную модель №186492 по заявке №2018129426/11(047405), приоритет от 10.08.2018.
 7. Зайцев А.В., Канушкин С.В., Кунарев Д.Г. Алгоритм оптимального программного управления БПЛА с учетом действующих возмущений. Сборник материалов круглого стола Международного военно-технического форума Армия-2018 «Концепция развития и применения РТК военного назначения в интересах РВСН». - Известия №282.:Балашиха. ВА РВСН. 2018.- 235с./ с. 193 - 200
 8. Зайцев А.В., Канушкин С.В., Кунарев Д.Г. Синергетическое управление многоуровневыми робототехническими системами специального назначения. Сборник материалов круглого стола Международного военно-технического форума Армия-2018 «Концепция развития и применения РТК военного назначения в интересах РВСН». - Известия №282.:Балашиха. ВА РВСН. 2018.- 235с./ с. 183-193
 9. Зайцев А.В., Канушкин С.В. Многокритериальная стабилизация летательного аппарата на основе принципа бинарности управления. // Информационные системы и процессы : сб. научн. тр. / Под ред. В. М. Тютюнника. - Тамбов [и др.] : МИНЦ «Нобелистика», 2018. - Вып. 18. - с.37-45.
 10. Канушкин С.В. Системы стабилизации ракет: практикум / С.В.Канушкин. Серпухов.: ФВА РВСН имени Петра Великого, 2018. – 50 с.
 11. Система угловой стабилизации. Канушкин С.В., Зайцев А.В., Волков А.В., Шишкин К.В., Сачук А.П., Барыкин Д.А. Подчалимов И. В., Ягодин А.С., Самотягин П. И. Патент на полезную модель № 194542 по заявке № 2019116757, приоритет от 30.05.2019.
 12. Канушкин С.В. Особенности адаптивного управления робототехническими системами охранного мониторинга. // Правовая информатика. – 2020. -№2.- с. 28-40. DOI: 10.21681/1994-1404-2020-2-28-40.
 13. Зайцев А.В., Канушкин С.В. Нелинейная динамика систем управления робототехническими комплексами охранного мониторинга. // Правовая информатика. – 2020. -№2.- с.41-53 . DOI: 10.21681/1994-1404-2020-2-41-53.

14.Зайцев А.В., Канушкин С.В.Оптимизационный подход в многокритериальной стабилизации беспилотных летательных аппаратов охранного мониторинга. // Правовая информатика. – 2020. - №3.- с.65-78.DOI: 10.21681/1994-1404-2020-3-65-77

Официальный оппонент,
к.т.н., доцент



С.В.Канушкин

Сведения о Канушкине Сергее Владимировиче подтверждаю

Секретарь Учёного совета филиала федерального государственного казенного военного образовательного учреждения высшего образования «Военная академия Ракетных войск стратегического назначения имени Петра Великого» Министерства обороны Российской Федерации в г. Серпухове



Доктор военных наук, профессор

Столяревский Семен Павлович

“ ”

2021 года

СВЕДЕНИЯ ОБ ОФИЦИАЛЬНОМ ОППОНЕНТЕ

диссертационной работы Аминовой Фатимы Эльдаровны на тему «Модели и алгоритмы управления ракеты-носителя легкого класса с двигательной установкой на твердом топливе», представленную на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 2.5.16 «Динамика, баллистика, управление движением летательных аппаратов (технические науки)».

Фамилия, имя, отчество	Фоминов Иван Вячеславович
Ученая степень (с указанием номера диплома)	Доктор технических наук, диплом ДНД № 003285
Шифр и наименование специальности, по которым защищена диссертация	20.02.14 «Вооружение и военная техника. Комплексы и системы военного назначения»
Ученое звание	Доцент, диплом ЗДЦ № 021689
Академическое звание	нет
Полное наименование организации в соответствии с Уставом	Федеральное государственное бюджетное военное образовательное учреждение высшего образования «Военно-космическая академия имени А.Ф.Можайского» Министерства обороны Российской Федерации
Ведомственная принадлежность	Министерство обороны Российской Федерации
Подразделение	Кафедра автономных систем управления
Занимаемая должность	Начальник кафедры
Адрес организации	197198, г. Санкт-Петербург, ул. Ждановская, д. 13, 8 (812) 237-12-49 (факс)
Список основных публикаций по теме диссертации в рецензируемых научных изданиях за последние пять лет (не более 15)	
1. Королев С.Ю., Фоминов И.В. Алгоритм начальной выставки космического аппарата-робота для выполнения облёта орбитального объекта. Труды Военно-космической академии имени А.Ф.Можайского, 2016. №655. С.157-161. 2. Королев С.Ю., Фоминов И.В., Хлебников С.Г. Алгоритм комплексной обработки информации при решении задачи орбитальной ориентации космического аппарата в условиях возникновения нештатных ситуаций. Оборонный комплекс –	

- научно-техническому прогрессу России, 2017. №1(133). С. 39-43.
3. Голяков А.Д., Фоминов И.В. Анализ точности автономной навигации космического робота при диагностике технического состояния орбитального объекта. Вестник Самарского университета. Аэрокосмическая техника, технологии и машиностроение, 2017. – Том 16. – №1. – С.31–41.
 4. Королев С.Ю., Голяков А.Д., Фоминов И.В. Аналитические исследования точности навигации космического робота по совместным бортовым измерениям угловых и линейных параметров движения орбитального объекта. Известия высших учебных заведений. Приборостроение. 2017. – Т. 60. – № 8. – С. 734–741.
 5. Фоминов И.В. Малетин А.Н., Ключников А.Н. Метод автономной идентификации коэффициента преобразования маятникового компенсационного акселерометра на основе использования эталонной модели. Известия высших учебных заведений. Приборостроение. – 2017. – Т. 60. – № 8. – С. 770–780.
 6. Рыжиков Ю.И., Лохвицкий В.А.Ю., Фоминов И.В. Многокритериальное оценивание качества измерителей угловых скоростей космических аппаратов на основе лучевых диаграмм. Вестник Российского нового университета. – 2018. – Вып. 2. – С. 11–23.
 7. Привалов А.Е., Фоминов И.В. Ключевые проблемы развития группового управления малыми космическими аппаратами дистанционного зондирования Земли. Космонавтика и ракетостроение. – 2019. – №1(106). – С. 31–35.
 8. Миронов В.И., Миронов Ю.В., Фоминов И.В. Энергетически оптимальное управление сближением космических аппаратов в нецентральной гравитационном поле Земли. Труды СПИИРАН. – 2019. – Т. 18 – Т. 1. – С. 202–229.

Официальный оппонент,
д.т.н., доцент



И.В. Фоминов
27.09.2021

Сведения о Фоминове Иване Вячеславовиче подтверждаю

Начальник отдела кадров
ВКА имени А.Ф.Можайского

(должность)

27.09.2021

(подпись)

Плотников Г.В.
(Фамилия И.О.)

М.П.