

СВЕДЕНИЯ ОБ ОФИЦИАЛЬНЫХ ОППОНЕНТАХ

по диссертационной работе **Зо Мин Тайк**

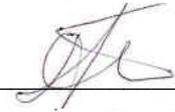
«Контроль и управление безопасным движением пассажирских воздушных судов при пересечении их маршрутов и речных судов при их сближении», представленной на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 05.13.01 «Системный анализ, управление и обработка информации (информатика, управление и вычислительная техника)».

Фамилия, имя, отчество	Год рождения, гражданство	Место работы, должность	Ученая степень, звание	Основные работы по профилю диссертации
1	2	3	4	5
Слепцов Владимир Владимирович	1947, Гражд. РФ	Московский государственный университет приборостроения и информатики (МГУПИ), Министерства образования и науки РФ, г. Москва, профессор, зав. кафедрой «Информационные и управляющие системы»	Доктор технических наук, диплом доктора наук ДТ № 017501 от 15.01.1993 протокол № 2д/45 Шифр специальности 05.13.01	<ol style="list-style-type: none"> 1. Слепцов В.В., Олейников Н.А., Федотов А.Н., Прокуратов И.И. Анализ основных конструкций электроприводов для автоматизированного производства. Дизайн. Теория и практика. Электронное научное издание. – М.: МГУПИ, 2013, №14, с.70 - 79. 2. Слепцов В.В., Васильев А.М., Прокуратов И.И., Федотов А.Н. Вопросы устойчивости информационно - измерительных и управляющих систем электромеханических комплексов. Фундаментальные и прикладные проблемы техники и технологии. - Орел: ОрелГТУ, 2014, № 1 (303), с. 116 - 121. 3. Слепцов В.В., Лунина Г.В., Федотов А.Н. Увеличение быстродействия информационно-измерительных и управляющих систем промышленных роботов для контактной точечной сварки. – М.: ПРИБОРЫ. 2014, № 4, с. 35 – 39. 4. Слепцов В.В., Прокуратов И.И., Федотов А.Н. Разработка технических требований, предъявляемых к электроприводам гибкого автоматизированного производств. Вестник МГУПИ. – М.: МГУПИ, серия «Приборостроение и информационные технологии», 2014, №50, с.47 - 53. 5. Слепцов В.В., Прокуратов И.И., Федотов А.Н. Анализ устойчивости информационно-измерительных и управляющих систем электромеханических комплексов. Системы автоматизации в образовании, науке и производстве. Труды IX Всероссийской НПК. - Новокузнецк, 2013, с.392 - 397.

Проректор МГУПИ, зав. кафедрой информационных и управляющих систем,
д.т.н., профессор


_____ В.В. Слепцов

Председатель
диссертационного совета Д 212.125.11,
д.т.н., профессор


_____ Г.Н. Лебедев

Ученый секретарь
диссертационного совета Д 212.125.11,
к.т.н., доцент


_____ Ю.В. Горбачев

СВЕДЕНИЯ ОБ ОФИЦИАЛЬНЫХ ОППОНЕНТАХ

по диссертационной работе **Зо Мин Тайк**

«Контроль и управление безопасным движением пассажирских воздушных судов при пересечении их маршрутов и речных судов при их сближении», представленной на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 05.13.01 «Системный анализ, управление и обработка информации (информатика, управление и вычислительная техника)».

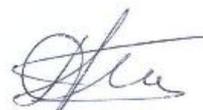
Фамилия, имя, отчество	Год рождения, гражданство	Место работы, должность	Ученая степень, звание	Основные работы по профилю диссертации
1	2	3	4	5
Мышляев Юрий Игоревич	1960, Гражд. РФ	Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана, Калужский Филиал, Министерства образования и науки РФ, г. Калуга, доцент кафедрой «Систем автоматического управления»	кандидат технических наук, доцент, диплом кандидата наук ДКН № 089742 от 10.06.2009 протокол № 28к/26 Шифр специальности 05.13.01	<ol style="list-style-type: none"> 1. Мышляев Ю.В., Фиошин А.В. <i>Синхронизация маятников в условиях параметрической неопределённости</i>.: г. Тула, Вестник ТулГУ., №2, 2011. 2. Мышляев Ю.В. <i>Метод бискоростного градиента</i>.: г. Тула, Изд-во ТулГУ, Известия ТулГУ. Технические науки. Вып. 5: в 3 ч. Ч.1 2011. 3. Мышляев Ю.В., Фиошин А.В. <i>Алгоритмы управления гамильтоновыми системами в условиях параметрической неопределённости</i>. Электронное научно-техническое издание «Наука и образование». №12, 2011. 4. Мышляев Ю.В., Мышляева С.В. <i>Гибридные алгоритмы управления с настраиваемой поверхностью скольжения</i>. Труды ФГУП «НПЦАП». «Системы и приборы управления». 2011. 5. Мышляев Ю.В., Мишаков В.В. <i>Управление лагранжевыми каскадными объектами на основе настраиваемых скользящих режимов высшего порядка</i>.: М, «Мехатроника, автоматизация, управление». №7, 2012.

Кандидат технических наук, доцент Калужского филиала МГТУ им. Н.Э. Баумана



Ю.И. Мышляев

Председатель диссертационного совета Д 212.125.11, д.т.н., профессор



Г.Н. Лебедев

Ученый секретарь диссертационного совета Д 212.125.11, к.т.н., доцент



Ю.В. Горбачев