

СВЕДЕНИЯ О НАУЧНОМ РУКОВОДИТЕЛЕ

диссертационной работы Ляпина Никиты Александровича на тему «Разработка и исследование алгоритма гарантирующего управления траекторией беспилотного летательного аппарата на основе игрового подхода», представленную на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 05.13.01 – «Системный анализ, управление и обработка информации (авиационная и ракетно-космическая техника)».

Фамилия, имя, отчество	Евдокименков Вениамин Николаевич
Ученая степень (с указанием номера диплома)	Доктор технических наук, диплом ДК № 014764
Шифр и наименование специальности, по которым защищена диссертация	05.13.18 «Математическое моделирование, численные методы и комплексы программ»
Ученое звание	Профессор
Академическое звание	
Полное наименование организации в соответствии с Уставом	Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Московский авиационный институт (национальный исследовательский университет)»
Ведомственная принадлежность	Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Подразделение	Кафедра «Информационно-управляющие комплексы летательных аппаратов»
Занимаемая должность	Заведующий кафедрой
Адрес организации	Волоколамское шоссе, д. 4, г. Москва, 125993
Список основных публикаций по теме диссертации в рецензируемых научных изданиях за последние пять лет (не более 15)	
1. Евдокименков В.Н., Красильщиков М.Н., Оркин С.Д. Управление смешанными группами пилотируемых и беспилотных летательных аппаратов в условиях единого информационно-управляющего поля. – М.: Изд-во МАИ, 2016. – 272 с.: ил.	

2. Евдокименков В.Н., Красильщиков М.Н., Себряков Г.Г. Распределенная интеллектуальная система управления группой беспилотных летательных аппаратов: архитектура и программно-математическое обеспечение // Известия ЮФУ. Технические науки, №1 (174), 2016, с. 29-44
3. Евдокименков В.Н., Красильщиков М.Н., Ляпин Н.А. Гарантирующее управление траекторией беспилотного летательного аппарата при сближении с маневрирующей воздушной целью. // Известия РАН. Теория и системы управления. №5, 2018 с. 42-57
4. V.N. Evdokimenkov, M.N. Krasilshchikov, G.G. Sebryakov. Unmanned Flying Vehicle Trajectory Guaranteeing Control at Approach to the Maneuvering Air Target // Procedia Computer Science Vol. 150 (2019) pp. 294-301.
5. Евдокименков В.Н., Ляпин Н.А. Минимаксная оптимизация маневров преследования противника в условиях ближнего воздушного боя // Труды МАИ №106, 2019.
6. Veniamin N. EVDOKIMENKOV, Nikolay V. KIM, Dmitriy A. KOZOREZ, Mariya I. MOKROVA. Control of unmanned aerial vehicles during fire situation monitoring // INCAS BULLETIN, Volume 11, Special Issue/ 2019, pp. 67-73
7. Евдокименков В.Н., Красильщиков М.Н., Ляпин Н.А. Исследование маневров уклонения беспилотного летательного аппарата от атаки воздушного противника // Вестник компьютерных и информационных технологий, 2019, № 10, с. 21-32.

Сведения о научном руководителе Ляпина Н.А. подтверждаю:

Директор дирекции института № 7
д.т.н., доцент



А.В. Кривилев

Научный руководитель,
д.т.н., профессор

В.Н. Евдокименков

Председатель диссертационного совета
Д 212.125.12 д.т.н., профессор

В.В. Малышев

Ученый секретарь диссертационного
совета Д 212.125.12, д.т.н.

А.В. Старков