

## СВЕДЕНИЯ О ВЕДУЩЕЙ ОРГАНИЗАЦИИ

по диссертационной работе Игнатова Алексея Николаевича  
на тему: «Синтез оптимальных стратегий в двухшаговых задачах стохастического оптимального управления билинейной моделью с вероятностным критерием», представленной на соискание ученой степени кандидата физико-математических наук по специальности 05.13.01 – «Системный анализ, управление и обработка информации (авиационная и ракетно-космическая техника)»

**Наименование организации:** Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Институт математики и механики им. Н.Н. Красовского Уральского отделения Российской академии наук (ИММ УрО РАН).

**Год образования:** 1956 г.

### Основные направления научной деятельности:

- Развитие математической теории процессов управления;
- Исследования в области алгебры, топологии, анализа, теории функций, дифференциальных уравнений, механики;
- Исследования в области теории и методов решения задач математического программирования и распознавания образов, математической физики и механики сплошной среды, некорректных и обратных задач;
- Развитие методов математического моделирования и создание алгоритмического и программного обеспечения для решения задач управления, оптимизации, распознавания образов, математической физики и механики;
- Развитие базы ЭВМ высокой производительности и разработка системного программного обеспечения для параллельных и распределенных вычислительных систем, развитие региональной сети научных телекоммуникаций и коллективного пользования ЭВМ, разработка программных средств обеспечения телекоммуникаций.

**Директор:** Лукоянов Николай Юрьевич, доктор физико-математических наук

**Адрес организации:** 620990, г. Екатеринбург, ул. Софьи Ковалевской, д. 16

**Контактный телефон:** +7 (343) 374-83-32

**Факс:** +7 (343) 374-25-81

**Адрес электронной почты:** dir-info@imm.uran.ru

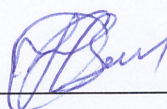
**Веб-сайт:** <http://www.imm.uran.ru/>

Основные работы по профилю диссертации:

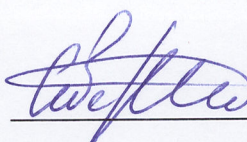
- 1) Pytkееv E.G., Khachai M.Yu. Sigma-compactness of metric boolean algebras and uniform convergence of frequencies to probabilities // Proceedings of the Steklov Institute of Mathematics. 2011. V. 272, No. Suppl. 1, pp. 138-151.
- 2) Pytkееv E.G., Khachai M.Yu. Topological properties of measurable structures and sufficient conditions for uniform convergence of frequencies to probabilities // Automation and Remote Control. 2012. V. 73, No. 2, pp. 291-299.
- 3) Eremin I. I., Gimadi E.Kh., Kel'manov A.V., Pyatkin A.V., Khachai M.Yu. 2-Approximation algorithm for finding a clique with minimum weight of vertices and edges // Proceedings of the Steklov Institute of Mathematics. 2014. V. 284, No. Suppl. 1, pp. 138-151.
- 4) Kandoba I.N., Koz'min I.V., Kostousov V.B., Lozhnikov A.B., Pochinskii V.I. Injection of the maximal payload under random perturbations of parameters // Automation and Remote Control. 2012. V. 73, No. 3, pp. 462-471.
- 5) Dumsheva T.D., Kostousov V.B., Kostousova E.K., Pochinskii V.I. On payload insertion to the given point // Automation and Remote Control. 2012. V. 73, No. 4, pp. 616-625.

- 6) Shorikov A. F. Minimax program control for the approach process in a two-level hierarchical discrete dynamical system // Automation and Remote Control. 2013. V. 75, No. 3, pp. 458-469.
- 7) Розенберг В.Л. Об одной задаче управления при дефиците информации для линейного стохастического дифференциального уравнения // Труды Института математики и механики УрО РАН. 2015. Т. 21, No. 3, с. 292-302.
- 8) Rozenberg V. L. Reconstruction of random-disturbance amplitude in linear stochastic equations from measurements of some of the coordinates // Computational Mathematics and Mathematical Physics. 2016. V. 291, No. Suppl. 1, pp. 77-95.
- 9) Корнев Д.В., Лукоянов Н.Ю. К задаче управления на минимакс позиционного функционала при геометрических и интегральных ограничениях на управляющие воздействия // Труды Института математики и механики УрО РАН. 2015. Т. 21, No. 2, с. 87-101.
- 10) Gomoynov M. I., Kornev D. V., Lukoyanov N. Yu. On the numerical solution of a minimax control problem with a positional functional // Proceedings of the Steklov Institute of Mathematics. 2015. V. 291, No. Suppl. 1, pp. 77-95.
- 11) Filippova T.F. Estimates of reachable sets of control systems with nonlinearity and parametric perturbations // Proceedings of the Steklov Institute of Mathematics. 2016. V. 292, No. Suppl. 1, pp. 67-75.

Председатель  
диссертационного совета Д 212.125.04,  
д.ф.-м.н., профессор

  
\_\_\_\_\_ А. В. Наумов

Ученый секретарь  
диссертационного совета Д 212.125.04,  
к.ф.-м.н., доцент

  
\_\_\_\_\_ Н.С. Северина