

РАДИОЛОКАЦИОННЫЙ ДАТЧИК ММ ДИАПАЗОНА ВОЛН АВТОНОМНОГО НАВИГАЦИОННО-РАДИОЛОКАЦИОННОГО КОМПЛЕКСА ВЕРТОЛЕТНОЙ ПОСАДКИ

Зимин Р. Ю., Томозов Д. А.

Открытое акционерное общество научно-производственный комплекс
«Научно-
исследовательский институт дальней радиосвязи (ОАО НПК НИИДАР)», г. Москва,
Россия

В настоящее время большой интерес представляют системы, обеспечивающие осуществление безопасной (безаварийной) посадки вертолетов на площадки нефтегазовых платформ (например, на полуострове Ямал) и морских судов (например, «Мистраль») в условиях ограниченной (ночные условия, туман, снегопад, песчаная буря, дым и т.п.), в том числе и полностью отсутствующей, видимости окружающего пространства и ландшафта. Основным назначением таких систем является визуализация задаваемого (автоматически или в интерактивном режиме) сектора обзора и посадочного коридора и окружающих предметов, строений и земной/водной поверхности и обеспечение выполнения подлета и посадки вертолета в условиях ограниченной видимости и в условиях полного ее отсутствия – обеспечение полета и посадки в режиме радиовидения. В конкурсной работе описывается радиолокационный (РЛ) датчик ММ диапазона волн, входящий в автономный навигационно-радиолокационный комплекс вертолетной посадки. РЛ датчик обеспечивает формирование, обработку и отображение радиолокационной информации. В конкурсной работе приведена схема и конструкция РЛ датчика, описан принцип его работы, а также продемонстрированы результаты его испытаний.

Крупными потребителями данной продукции на внутреннем и внешнем рынках являются организации, использующие вертолеты гражданского назначения для обеспечения своих нужд (например, вертолеты ОАО «Газпром» при посадке на нефтегазовые платформы на полуострове Ямал).