

СИНТЕЗ И АНАЛИЗ МЕТОДА СОПРОВОЖДЕНИЯ ИНТЕНСИВНО МАНЕВРИРУЮЩИХ ЦЕЛЕЙ ИНЕРЦИОННЫМИ СЛЕДЯЩИМИ СИСТЕМАМИ

Соколов Д. А.

ОАО «Концерн «ВЕГА», г. Москва, Россия

Предложен алгоритм управления инерционными следящими системами, обеспечивающий бесрывное сопровождение интенсивно маневрирующей цели. Рассмотрен пример реализации. Проведено исследование эффективности алгоритма в зависимости от параметров системы и входных воздействий.